

盛昊磁栅尺	
通讯波特率	节点ID
50K	4

默纳克荣耀系统		
程序	版本号	版本说明
主板	V11.04-F126.00-L201.02	风扇控制逻辑：电平式。触摸屏、侧置一体式操纵箱需刷此版本。
	V11.04-F126.00-L202.01	风扇控制逻辑：触发式。带有如右图中风扇按钮的操纵箱需刷此版本。
轿顶板	/	轿顶板软件无非标，标准程序即可。



功能码	比特位	设置值	用途说明
F5-01	/	0	需取消门区（3）输入点
F5-18	/	0	需取消上强减（48）输入点
F5-19	/	0	需取消下强减（49）输入点
A1-31	BIT0	1	开启磁栅尺功能
	BIT1	1	开启软限位和软强减功能
	BIT2	1	开启平层信号模拟
	BIT8	1	开启取消机械极限开关功能
	BIT9	1	开启电子限速器功能
A1-32	/	3	平层位置粗调
	/	4	平层位置细调
	/	01002	手动触发轿顶CY12继电器动作，停梯状态下可用于手动触发电子安全钳
A1-33	/	只读参数	当前位置高位
A1-34	/	只读参数	当前位置低位
A1-35	/	只读参数	磁栅尺反馈的当前速度
A1-36	/	只读参数	上极限位置高位
A1-37	/	只读参数	上极限位置低位
A1-38	/	只读参数	下极限位置高位
A1-39	/	只读参数	下极限位置低位
A1-42	/	80	平层插板长度
A1-44	/	只读参数	一楼位置高位
A1-45	/	只读参数	一楼位置低位
A1-46	/	只读参数	二楼位置高位
A1-47	/	只读参数	二楼位置低位
A1-48	/	只读参数	三楼位置高位
A1-49	/	只读参数	三楼位置低位
A1-50	/	只读参数	四楼位置高位
A1-51	/	只读参数	四楼位置低位
A1-52	/	只读参数	五楼位置高位
A1-53	/	只读参数	五楼位置低位
A1-54	/	只读参数	六楼位置高位
A1-55	/	只读参数	六楼位置低位
A1-56	/	只读参数	七楼位置高位
A1-57	/	只读参数	七楼位置低位
A1-58	/	只读参数	八楼位置高位
A1-59	/	只读参数	八楼位置低位
A1-60	/	只读参数	九楼位置高位
A1-61	/	只读参数	九楼位置低位
A1-66	/	平层微调时修改	细调楼层选择
A1-67	/	平层微调时修改	细调数值
A1-68	/	15（根据现场实际调整）	限位开关偏移（限位距离极限的位置）
A1-69	/	0.3	速度偏差百分比
A1-71	/	只读参数	调试状态监控
A1-73	/	01540	安全数据修改密码
A1-74	/	(F0-03) X 110%	电气制动速度（电子安全钳不动作）
A1-75	/	(F0-03) X 115%	机械制动速度（电子安全钳动作）
A1-76	/	500	机械制动滤波时间（ms）
A1-78	/	1	轿顶继电器CY12定义为安全钳触发输出点
A1-82	BIT0	0	所有自检功能。0：开启，1：关闭
	BIT1	0	安全钳周期自检功能。0：开启，1：关闭
A1-91	/	30（根据现场实际调整）	极限位置偏移（极限距离平层的位置）
A1-92	/	1	在A1-68和A1-91设置完成后，再将A1-92设置为1。将上下极限数据发送给磁栅尺读头
A1-94	/	3	安全钳自检时间间隔，单位为天，默认3天
A1-95	/	15	安全钳自检开始时间点，默认下午15点整
A1-97	/	30	溜车复位距离，单位mm，默认30mm

磁栅尺快车学习
①首先需将电梯置于紧急电动状态，检查总楼层数（F6-00），再将A1-31 参数 BIT0、BIT1、BIT2、BIT8、BIT9分别设置为1。
②将A1-32设置为3，进入平层学习模式。
③紧急电动运行电梯至1楼平层后，监控A1-71从右往左数的第二位数码管，此时需同时按下紧急电动上、下行和公共按钮两秒确认平层位置，若A1-71的第二位数码管从1变为2或者3则表示本层平层位置确认成功。以此类推，紧急电动开至2楼平层，同时按下紧急电动上、下行和公共按钮两秒确认平层位置，观察A1-71的第二位数码管从1变为2或者3则表示本层平层位置确认成功.....直至开至顶层平层位置，同时按下紧急电动上、下行和公共按钮两秒确认平层位置，此时A1-71的第二位数码管从1变为2或者3（有时会变回为0，属正常现象），则表示本层平层位置确认成功。
④紧急电动运行电梯，使其脱离平层位置，再将紧急电动转为正常，观察电梯是否会返平层运行，若电梯会返平层运行则说明平层学习成功。电梯在返平层后会报E86-101故障（磁栅尺未保存极限数据）属正常现象，继续下一步操作。
⑤平层学习完成后，先将控制柜置于紧急电动，再根据现场实际底坑或顶层空间设置A1-91（极限距离平层的位置，单位：毫米）和A1-68（限位距离极限的位置，单位：毫米），设置完成后再将A1-92设置为1，将上下极限的数据发送给磁栅尺读头。可通过A1-93查看极限数据是否发送成功，A1-93=1，则说明数据发送成功，A1-93=0，则说明数据发送失败。当数据发送失败时，需将A1-92先设置为0，再将控制柜断电、上电，上电后将A1-92设置为1，A1-93就会自动变为1，即代表上下极限数据发送成功。数据发送成功后，E86-101故障会自动清除。
⑥可通过查看参数A1-45（一楼位置低位）和A1-39（下极限位置低位）验证下极限位置数据是否正确。计算方法：(A1-45)-(A1-91)=(A1-39)，上极限位置验证同理。

平层微调（机房细调）	
①首先将电梯置于紧急电动状态，设置参数A1-32=4，然后将紧急电动转为正常，此时电梯进入楼层细调模式，电梯会自动运行至最高楼层开门待梯。	
②此时参数A1-66（细调楼层选择）会显示最高楼层，现场调试人员需根据轿厢与地坎的齐平程度，修改A1-67（默认值150），将 A1-67 改小 1，表示平层位置向下移动 1mm，将A1-67 改大 1，表示平层位置向上移动1mm。例如需要将平层位置向下调整 10mm，设置 A1-67=140。在保存参数 A1-67 后电梯会自动关门细调平层。平层细调完成后开门待梯。若当前楼层位置仍需调整，则可继续修改参数A1-67 的值，若需要调整其他楼层的平层位置，修改 A1-66 为对应楼层，电梯会自动运行至对应楼层后开门待梯，同理再调整参数A1-67。	
③平层微调完成后，电梯保持开门状态下，修改参数A1-32=0，或者控制柜打紧急电动，可退出楼层细调模式。	

故障说明及解决办法		
故障	子码	说明
84	102	主板未记录极限数据。需检查A1-91是否有值
	103	未进行平层粗调
	105	总楼层大于9层
85	101	速度偏差过大。需设置A1-69为0.3，并手动清除故障
	102	机械限速器超速故障。需检查A1-75（机械制动速度）是否设置正确；再检查A1-76是否设置为500
	103	控制系统输出电子安全钳触发信号，但未检测到安全回路断开。需检查A1-78是否设置为1
	104	磁栅尺数据超时未保存
	105	电气限速器超速故障。需检查A1-74（电气制动速度）是否设置正确
86	101	磁栅尺未保存极限数据。需设置A1-92为1
	102	轻载越过下极限；需紧急电动向上运行电梯
	103	重载越过上极限；需紧急电动向下运行电梯
	104	磁栅尺掉线，检查轿顶箱MSG插件是否插好。控制柜首次上电时报此故障，可将A1-31 Bit0 由1改为0，暂时关闭磁栅尺功能，并手动消除故障。